



# KIDOHE

KI-gestützte Dokumentation für Hebammen

## GEPLANTE FEATURES:

DIGITALISIERUNG VON PAPIERDOKUMENTEN

VOLLSTÄNDIG DIGITALE DOKUMENTATION

HEBAMMENWISSEN AUS DER PRAXIS

ENTSCHEIDUNGSUNTERSTÜTZUNG



Weitere Informationen:  
[www.atacama-blooms.de/kidohe](http://www.atacama-blooms.de/kidohe)

Ansprechpartnerin: Karen Güttler  
[Karen.guettler@atacama-blooms.de](mailto:Karen.guettler@atacama-blooms.de)

Das Software-Projekt KIDOHE (KI-gestützte Dokumentation für Hebammen) ist ein gemeinsames Projekt der atacama blooms GmbH & Co. KG und des Zentrums für Technomathematik (ZeTeM) der Universität Bremen. Es wird vom Europäischen Fonds für Regionale Entwicklung in Bremen (EFRE) gefördert.

KIDOHE verbessert durch ein innovatives, intelligentes, entscheidungsunterstützendes System die Belastungs- und Regresssituation von Hebammen. Sie werden konkret im Prozess ihrer täglichen Arbeit der Schwangerschaftsvor- und Nachsorge (Wochenbett) unterstützt.

## WARUM KIDOHE?

*KIDOHE bildet sowohl physiologische, psychologische als auch pathologisch kritische Zustände ab. Das System leistet durch intelligente Handlungsempfehlungen sowie Dokumentationsvorschläge, -automatismen und -hinweise einen entscheidenden Beitrag zur Minimierung von Schwangerschafts- und Geburtsrisiken und entlastet dadurch die Hebammen.*

*Die Wissensbasis von KIDOHE wird fortlaufend angepasst und erweitert. Sie stellt eine enge Verbindung von Medizin, Hebammenwissenschaft und psychosozialen Aspekten dar. Diese können für sich allein oder in bestimmten Zusammenhängen Relevanz für Dokumentationspflichten und andere rechtliche Bereiche im Hebammenumfeld besitzen oder Entscheidungen der Hebammen und ihrer Klientinnen beeinflussen.*

**KIDOHE ist ein gemeinsames Projekt der atacama blooms GmbH & Co. KG und der Universität Bremen und wird vom Europäischen Fonds für Regionale Entwicklung in Bremen (EFRE) gefördert.**

 **Universität Bremen**

 Europäische Union  
Investition in Bremens Zukunft  
Europäischer Fonds für  
regionale Entwicklung

